

Introducción a la Robótica Inteligente

Trabajo Obligatorio 1

Fecha Límite: 29 marzo 2020 – 23:59 horas

Modalidad: Grupo

Enunciado

- Implementar en el simulador irsim un arquitectura basada en el comportamiento para la resolución de una tarea a decidir libremente por el grupo. Se deberá implementar una arquitectura subsunción y una motor schemas, para resolver el mismo problema, y realizar una comparativa entre el funcionamiento de ambas.

Entrega:

- Se entregarán a través de la plataforma Moodle, un fichero comprimido (.tgz o .zip) con la siguiente codificación “GrupoXX_O1.tgz”, donde XX corresponde al número del grupo que incluya los siguientes ficheros:

- Un documento en formato “pdf” explicando el desarrollo seguido para la consecución de la tarea, así como los resultados obtenidos, los problemas encontrados y las posibles futuras implementaciones y/o soluciones, El nombre del documento debe seguir la siguiente codificación: GrupoXX_O1.pdf.

El número del grupo y nombre de los alumnos también deben aparecer en el documento pdf.

- Los ficheros “.cpp”, “.h”, ficheros de parámetros, etc. que permitan evaluar el funcionamiento completo de las arquitecturas mediante la versión de IRSIM disponible en la página web.

Evaluación:

- Para la evaluación del trabajo se tendrán en cuenta los siguientes criterios.
 - Claridad y calidad en la presentación de la memoria.
 - Cantidad de sensores utilizados en la arquitecturas.
 - Complejidad de la tarea a resolver.
 - Presentación de resultados mediante gráficas de los sensores, actuadores, activación de los niveles de competencia, etc. que se consideren necesarias.
 - Información sobre la bibliografía consultada.

Calificación:

- La calificación de esta entrega supondrá un máximo de 5 puntos sobre la nota final.